



王郞维，1982年毕业于华南理工大学，获学士学位，1986和1989年毕业于美国密歇根大学安娜堡分校分别获硕士和博士学位。现任新加坡南洋理工大学电子与电机工程学院教授及担任智能城市中心 (Centre for E-City) 主任和新科技南大企业实验室 (STE-NTU CorpLab) 主任。2005到2011年间，任控制与仪表工程系主任，学院管理委员会委员和新加坡南洋理工大学学术委员会参议员。同时兼职新加坡武装部队和南洋理工大学联办军校教员与工程学科负责人。

王郞维教授 1996-1997 年获得德国 Alexander von Humboldt 奖。从 2003 年至今担任 *Journal of Humanoid Robotics* 副主编，现任 *International Journal of Vehicular and Autonomous Systems* 编委会成员，同时任 ASME 机器人工程系列丛书的顾问，以及包括 *Journal of Field Robotics* 在内的多个杂志的客座编辑。王教授 9 次被邀请在国际会议和专题讨论会上做主题演讲，曾获得国际会议最佳论文奖和国际会议最佳论文入围奖。曾担任 IEEE IROS 2006 程序委员会副主席，多次被邀请做近期举办的 IEEE IROS 和 IEEE ICRA 副主编。王教授是 IEEE 高级会员，并作为大会主席，程序委员会主席和主旨发言会主席的身份多次积极组织国际学术会议。

王郞维教授积极参加机器人学和控制理论与技术领域的教学和科研活动。完成了本科生和研究生工程数学，统筹学，控制工程和机器人学等学科教学建设和实验。至今，王教授已经完成项目累计经费约 2 千万新币。王教授领导的智能城市中心现有超过 7 千 4 百万新币研究经费。在 2015，王教授负责拥有 5 千 2 百 50 万经费的新科技南大企业实验室的建立和运作。自 1985 年以来，王教授一直在机器人学和控制理论与技术领域进行研究，王教授在迭代学习控制理论，重复控制理论与应用在国际上得到国际上普遍认可为权威专家。从 1995 年以来王教授一直从事室外移动机器人学的研究，并曾担任和新加坡港务局 (PSA) 合作项目的负责人。曾于 2008 和 2013 年两次领导由教授和研究员组成的团队通过室外自主机器人比赛 (TechX Challenge) 的选拔赛和参加决赛。王教授帮助电子与电机工程学院筹建了室外移动机器人和智能机器人两个实验室。近年来在复杂系统故障诊断技术方面很有建树，在卫星编队飞行动力学与控制方面取得了独特成果。王教授已经指导了 29 个博士，38 个硕士，27 个博士后和访问学者。发表两本英文专著，7 个书中章节，五个专利和 340 多篇国际杂志和会议论文。王教授涉及的研究领域包括机器人和力控制，先进控制系统设计，智能系统，学习控制，移动机器人，移动机器人路径和轨迹控制，卫星编队飞行和故障容错姿态控制，复杂系统的故障诊断和预测，交通灯控制等方面。至 2015 年 2 月，王教授的论文被科学引文索引 (SCI) 引用次数超过 2414 次。

**Contact:** Prof Danwei Wang, School of EEE, Nanyang Technological University, Nanyang Ave., Singapore 639798, Rep. of Singapore. Email: [edwwang@ntu.edu.sg](mailto:edwwang@ntu.edu.sg), Phone: (+65)-6790-5376, Fax: (+65)-6793-3318. Homepage: <http://www.ntu.edu.sg/home/edwwang/>.